
Les tris

Tri simple

`tri1` (in collection $V = \{v_1, \dots, v_n\}$, out collection $R = \{\}$)

Tant que V non vide faire

trouver k tel que v_k est le minimum

supprimer v_k de V

ajouter v_k en fin de R

Fin tant que

Tri simple : coût

- Avec V , un tableau
 - Le coût est décroissant à chaque itération
 - Trouver, supprimer, ajouter : $O(n)$
 - Coût total : $O(n^2)$
- Avec V , une liste
 - Le coût est décroissant à chaque itération
 - Trouver : $O(n)$
 - Supprimer, ajouter : $O(1)$
 - Coût total : $O(n^2)$

Tri par AVL

- Principe de l'algorithme

Pour chaque élément **e** faire

Insérer **e** dans **AVL**

Fin pour

Parcourir **AVL** en profondeur // infixé

Tri par AVL

- Principe de l'algorithme

Pour chaque élément **e** faire

Insérer **e** dans **AVL**

Fin pour

Parcourir **AVL** en profondeur // parcours infixé

- Problème :
 - nécessite une structure supplémentaire

Tris par tas (heapsort)

- Principe
 - Ajouter les éléments 1 à 1 dans le tas
 - Supprimer les éléments 1 à 1 du tas

$$O(n \ln(n))$$

- Possibilité de faire sur place

Diviser pour régner : principes

- Diviser le problème en sous-problèmes
 - Identiques
 - De tailles inférieures
- Opérations de combinaison des résultats

Diviser pour régner : principes

- Diviser le problème en sous-problèmes
 - Identiques
 - De tailles inférieures
- Opérations de combinaison des résultats

Diviser en b pour régner : le coût

$$C(n) = l C\left(\frac{n}{b}\right) + O(n^k)$$

$$C(n) = \begin{cases} O(n^k) & \text{si } l < b^k \\ O(n^k \ln(n)) & \text{si } l = b^k \\ O(n^{\ln_b(l)}) & \text{si } l > b^k \end{cases}$$

Diviser pour Régner : tri par segmentation

- Diviser l'ensemble en 2
- Appeler le tri sur chaque des 2 sous-ensembles
- Mélanger

Diviser pour Régner : tri par segmentation

`tri2`(in collection $V=\{v_1, \dots, v_n\}$, out collection $R=\{\}$)

Si $n \leq 0$ faire

$R \leftarrow V$

Sinon faire

$U \leftarrow \{v_1, \dots, v_{n/2}\}$

$W \leftarrow \{v_{n/2+1}, \dots, v_n\}$

`tri2`($U, R1$)

`tri2`($W, R2$)

mélanger $R1$ et $R2$ dans R

Diviser pour Régner : tri par segmentation

tri2 (in collection $V=\{v_1, \dots, v_n\}$, out collection $R=\{\}$)

$O(n \ln(n))$

Si $n < 0$ faire

$R \leftarrow V$

Sinon faire

$U \leftarrow \{v_1, \dots, v_{n/2}\}$

$W \leftarrow \{v_{n/2+1}, \dots, v_n\}$

tri2 ($U, R1$)

tri2 ($W, R2$)

mélanger $R1$ et $R2$ dans R

Fin si

Diviser pour régner : tri par pivot (quicksort)

- Prendre un pivot
- Échanger les éléments jusqu'à que
 - A gauche de pivot : éléments plus petits
 - A droite de pivot : éléments plus grands
- Trier les éléments à gauche et à droite du pivot

Fonction pivoter

pivoter(inout collection $V=\{v_i, \dots, v_j\}$, inout indice k)

$v_k \leftrightarrow v_j$ // le pivot à la fin

// les éléments plus petits que v_k au début

$s \leftarrow i$;

Pour $p=i..j$ faire

 Si $v_p < v_j$ faire // v_j est le pivot

$v_p \leftrightarrow v_s$

$s \leftarrow s+1$

 Fin si

Fin pour

$v_s \leftrightarrow v_j$ // le pivot à la bonne place

$k \leftarrow s$

quicksort

```
quicksort(inout collection  $V = \{v_i, \dots, v_j\}$ )
```

```
  Si  $\#V > 1$  faire
```

```
     $k \leftarrow i$  // le pivot à la fin
```

```
    pivoter( $V, k$ )
```

```
    quicksort( $\{v_i, \dots, v_{k-1}\}$ )
```

```
    quicksort( $\{v_{k+1}, \dots, v_j\}$ )
```

```
  Fin si
```

Au pire : $O(n^2)$

Au mieux, en moyenne : $O(n \ln(n))$

Meilleur cas

- Le pivot est le médian
 - Autant d'élément à gauche qu'à droite.
- Amélioration, trouver le médian
 - Mais en $O(n)$
- Autre solution : médian de 3 éléments
 - Premier, milieu et dernier